

Material and Geometry I

歳藤利行

KEK/JST

ねらい

- Geant4 – 放射線の伝播をシミュレーション
- どこを伝播するのか？
 - 検出器、ビームライン、遮蔽体、人体など
- これらを物体の要素(volume)の組み合わせで定義する
- volumeが持つべき情報
 - 何でできているか？(物質)
 - 形状、寸法は？
 - どこに、どのような向きに置かれているのか？
- 物質、ジオメトリの定義の仕方の初歩について講義します。

ジオメトリ



Contents

- 物質の定義
- NIST materials DB
- G4VUserDetectorConstruction class
- Geometry definition
- Solid, logical volume, physical volume (placement), world volume
- Geometry collision detection

物質の定義

Geant4における物質

- 物質(化合物、混合物)は元素からできている
元素は同位体からできている

→ 3つの主なクラス

- | | | |
|--------------|---|------------|
| - 同位体 | ↔ | G4Isotope |
| - 元素 | ↔ | G4Element |
| - 分子、化合物、混合物 | ↔ | G4Material |

- **G4Isotope** と **G4Element** は原子レベルでの特性を記述する:
 - 原子番号、核子の数、分子量、エネルギー準位
 - 原子ごとの断面積など
- **G4Material** は物質のマクロな性質を記述する:
 - 温度、圧力、状態、密度
 - 放射長、吸収長など
- **G4Material** クラス
 - 検出器などの定義に使われる
 - tracking, geometry, physicsから見ることができる
 - 関連する元素や元素をつくる同位体に関する全ての情報を含む

単純な物質

- 単一の元素からなる物質
 - 名前、密度、1モルあたりの質量、原子番号で定義

```
double density = 1.390*g/cm3;
```

```
double a = 39.95*g/mole;
```

```
G4Material* mat_lAr = new
```

```
    G4Material("liquidArgon",z=18.,a,density);
```

物質: 分子・化合物

- 元素からなる物質

- 分子中の原子数(整数)で定義 (化学式)

```
a = 1.01*g/mole;
```

```
G4Element* ele_H = new
```

```
    G4Element("Hydrogen",symbol="H",z=1.,a);
```

```
a = 16.00*g/mole;
```

```
G4Element* ele_O = new G4Element("Oxygen",symbol="O",z=8.,a);
```

```
density = 1.000*g/cm3;
```

```
G4Material* H2O = new G4Material("Water",density, ncomp=2);
```

```
G4int natoms; //整数
```

```
H2O->AddElement(ele_H, natoms=2);
```

```
H2O->AddElement(ele_O, natoms=1);
```

- 注意

- CH_2 は C_4H_8 ,,, などと等価

物質: 混合物

- 元素からなる物質

- 物質を構成する**元素の質量比**(実数)で混合比を定義する例

```
a = 14.01*g/mole;
```

```
G4Element* ele_N = new
```

```
    G4Element(name="Nitrogen",symbol="N",z=7.,a);
```

```
a = 16.00*g/mole;
```

```
G4Element* ele_O = new
```

```
    G4Element(name="Oxygen",symbol="O",z=8.,a);
```

```
density = 1.290*mg/cm3;
```

```
G4Material* Air = new
```

```
    G4Material(name="Air",density, ncomponents=2);
```

```
G4double fracMass; //実数
```

```
Air->AddElement(ele_N, fracMass=70.0*perCent);
```

```
Air->AddElement(ele_O, fracMass=30.0*perCent);
```


物質: 混合物

- あらかじめ定義された物質や元素からなる物質
 - 各要素の質量比で定義

```
G4Element* ele_C = ...; // define "carbon" element
G4Material* SiO2 = ...; // define "quartz" material
G4Material* H2O = ...; // define "water" material

density = 0.200*g/cm3;
G4Material* Aerog = new
    G4Material("Aerogel",density,ncomponents=3);
Aerog->AddMaterial(SiO2,fractionmass=62.5*perCent);
Aerog->AddMaterial(H2O ,fractionmass=37.4*perCent);
Aerog->AddElement (ele_C ,fractionmass= 0.1*perCent);
```

ユーザーによって同位体の存在比を定義した元素

- 必要に応じて、元素はあらかじめ定義された同位体から作ることができる
 - 各々の同位体の存在比で定義
- 例、原子力発電のための濃縮ウラン

```
G4Isotope* iso_U235 = new G4Isotope("U235", iz=92, ia=235,
                                     a=235.0439242*g/mole);
G4Isotope* iso_U238 = new G4Isotope("U238", iz=92, ia=238,
                                     a=238.0507847*g/mole);

G4Element* ele_enrichedU = new G4Element("enriched U",
                                          symbol="U" ,
                                          ncomponents=2);

ele_enrichedU->AddIsotope(iso_U235, abundance=5.*perCent);
ele_enrichedU->AddIsotope(iso_U238, abundance=95.*perCent);
                                     ← 個数比

G4Material* mat_enrichedU =
    new G4Material("U for nuclear power generation" , density=
    19.050*g/cm3 , ncomponents = 1 , kStateSolid );
mat_enrichedU->AddElement( ele_enrichedU , fractionmass = 1 );
```

G4Material の属性

- G4Materialに関連付けられた属性
 - 温度、圧力、状態、密度
 - 物理過程を決めるパラメータに影響する
 - 放射長、吸収長などの属性を与えることも可能
- 例: 気体
 - 温度、圧力を指定する
(dE/dxの計算に影響する)

```
G4double density = 27.*mg/cm3;  
G4double temperature = 325.*kelvin;  
G4double pressure = 50.*atmosphere;
```

```
G4Material* CO2 = new G4Material("CarbonicGas", density,  
    ncomponents=2, kStateGas, temperature, pressure);  
CO2->AddElement(ele_C,natoms = 1);  
CO2->AddElement(ele_O,natoms = 2);
```

kStateGasはG4Material.hhに定義されている列挙型。
kStateUndefined, kStateSolid, kStateLiquid, kStateGasの4種類がある。

注意) 完全な真空は定義できない

universe_mean_density (=1.e-25*g/cm³) というグローバル変数が予め用意されている

NIST material database in Geant4

- あらかじめ定義されたmaterialが用意されている
- **ねらい:**
主要なパラメータの精度を保障する
 - 密度
 - 平均励起ポテンシャル
 - 化学結合
 - 元素構成
 - 同位体構成
- National Institute of Standards and Technology (NIST)のデータベースが Geant4に取り入れられている (<http://physics.nist.gov/PhysRefData>)

NIST Elements from Isotopes

Z	A	m	error	(%)	A_{eff}	
14	Si	22	22.03453	(22)	28.0855(3)	
		23	23.02552	(21)		
		24	24.011546	(21)		
		25	25.004107	(11)		
		26	25.992330	(3)		
		27	26.98670476	(17)		
		28	27.9769265327	(20)		92.2297 (7)
		29	28.97649472	(3)		4.6832 (5)
		30	29.97377022	(5)		3.0872 (5)
		31	30.97536327	(7)		
		32	31.9741481	(23)		
		33	32.978001	(17)		
		34	33.978576	(15)		
		35	34.984580	(40)		
		36	35.98669	(11)		
		37	36.99300	(13)		
		38	37.99598	(29)		
		39	39.00230	(43)		
		40	40.00580	(54)		
		41	41.01270	(64)		
		42	42.01610	(75)		

- Natural isotope compositions
- 3000種以上の同位体が定義されている

Geant4におけるNIST materials

```
=====  
### Elementary Materials from the NIST Data Base  
=====  
Z Name ChFormula density(g/cm^3) I(eV)  
=====  
1 G4_H H_2 8.3748e-05 19.2  
2 G4_He 0.000166322 41.8  
3 G4_Li 0.534 40  
4 G4_Be 1.848 63.7  
5 G4_B 2.37 76  
6 G4_C 2 81  
7 G4_N N_2 0.0011652 82  
8 G4_O O_2 0.00133151 95  
9 G4_F 0.00158029 115  
10 G4_Ne 0.000838505 137  
11 G4_Na 0.971 149  
12 G4_Mg 1.74 156  
13 G4_Al 2.6989 166  
14 G4_Si 2.33 173
```

```
=====  
### Compound Materials from the NIST Data Base  
=====  
N Name ChFormula density(g/cm^3) I(eV)  
=====  
13 G4_Adipose_Tissue 0.92 63.2  
1 0.119477  
6 0.63724  
7 0.00797  
8 0.232333  
11 0.0005  
12 2e-05  
15 0.00016  
16 0.00073  
17 0.00119  
19 0.00032  
20 2e-05  
26 2e-05  
30 2e-05  
4 G4_Air 0.00120479 85.7  
6 0.000124  
7 0.755268  
8 0.231781  
18 0.012827  
2 G4_CsI 4.51 553.1  
53 0.47692  
55 0.52308
```

- NIST Elementary Materials
 - H → Cf (Z=1→98)
- NIST compounds
 - E.g. “G4_ADIPOSE_TISSUE_ICRP”
(脂肪組織)
- HEP and Nuclear Materials
 - E.g. liquid Ar, PbWO₄
- NIST materialとユーザー定義のmaterialを混ぜることも可能

NIST: 使い方

- 主要なユーザーインターフェイス:

```
G4NistManager* manager = G4NistManager::Instance(); // H,Oなど
G4Element* elm = manager->FindOrBuildElement("symp", G4bool iso);
G4Element* elm = manager->FindOrBuildElement(G4int Z, G4bool iso);
G4Material* mat = manager->FindOrBuildMaterial("name", G4bool iso);
G4Material* mat = manager->ConstructNewMaterial("name", // G4_WATER
                                               const std::vector<G4int>& Z, // G4_AIRなど
                                               const std::vector<G4double>& weight,
                                               G4double density, G4bool iso);

G4double isotopeMass = manager->GetMass(G4int Z, G4int N);
```

- UI commands

```
/material/nist/printElement ← 定義されたelementを表示
/material/nist/listMaterials ← 定義されたmaterialを表示
```

幾何メトリー I

ジオメトリを定義する

- 抽象基底クラス `G4VUserDetectorConstruction` を継承しユーザー独自の具象クラスを実装する
- `Construct()`関数を実装する
 - 1)すべての必要なmaterialを定義
 - 2)ジオメトリを定義する
 1. shape/solidを定義
 2. logical volumeを定義
 3. Volumeを配置
 4. 磁場を与える (*optional*)
 5. sensitive detectors / scorers を定義し、対応するvolumeに設定する。(*optional*)
 6. 可視化(visualization)属性を与える (*optional*)
- main関数でユーザークラスをG4RunManagerに設定する

G4VUserDetectorConstruction

G4VUserDetectorConstruction

```
// $Id: G4VUserDetectorConstruction.hh,v 1.4 2001/07/11 10:08:33 gunter Exp $
// GEANT4 tag $Name: geant4-08-00-patch-01 $
//
#ifdef G4VUserDetectorConstruction_h
#define G4VUserDetectorConstruction_h 1

class G4VPhysicalVolume;

// class description:
//
// This is the abstract base class of the user's mandatory initialization class
// for detector setup. It has only one pure virtual method Construct() which is
// invoked by G4RunManager when it's Initialize() method is invoked.
// The Construct() method must return the G4VPhysicalVolume pointer which represents
// the world volume.
//
class G4VUserDetectorConstruction
{
public:
    G4VUserDetectorConstruction();
    virtual ~G4VUserDetectorConstruction();

public:
    virtual G4VPhysicalVolume* Construct() = 0;
};

#endif
```

Construct()関数は純粹仮想関数

派生クラスで実装(ジオメトリーを定義)しなければならない。

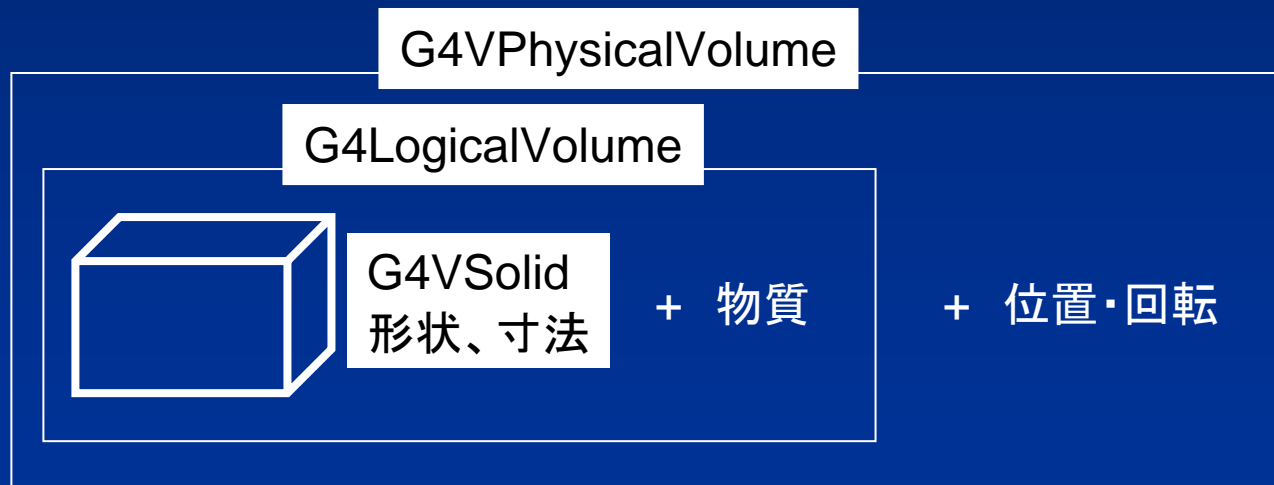
world physical volumeへのポインタを返す。

“My” detector construction

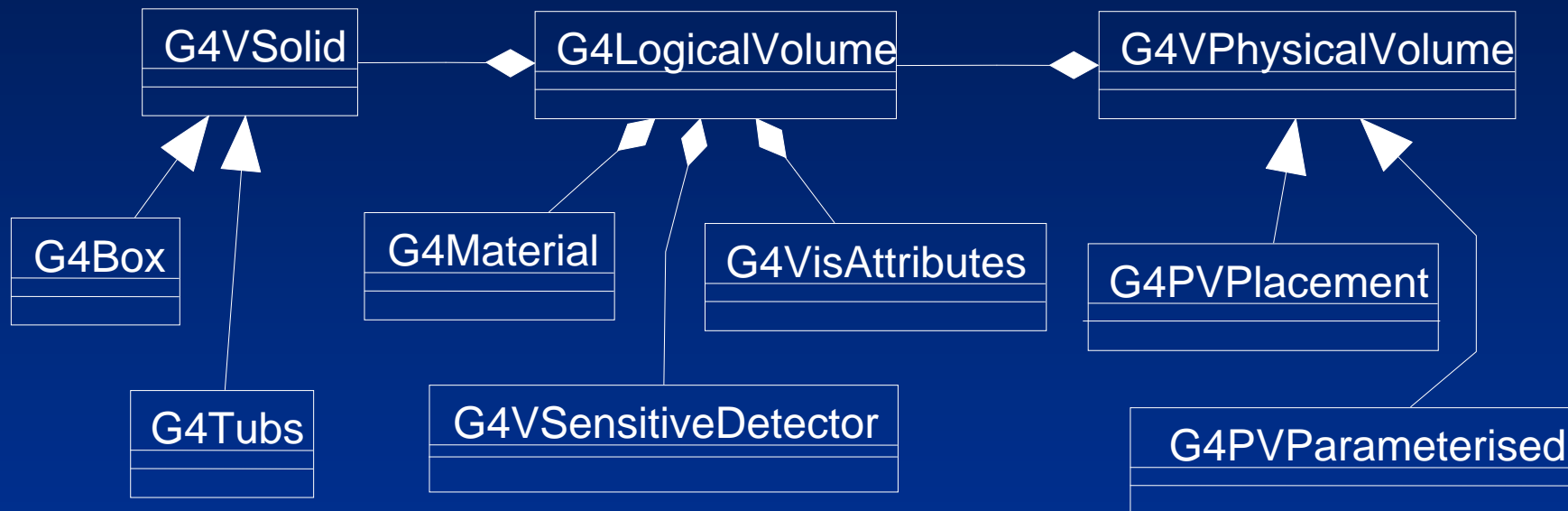
```
#ifndef MyDetectorConstruction_h
#define MyDetectorConstruction_h 1
#include "G4VUserDetectorConstruction.hh"
class MyDetectorConstruction
    : public G4VUserDetectorConstruction
{
public:
    G4VUserDetectorConstruction();
    virtual ~G4VUserDetectorConstruction();
    virtual G4VPhysicalVolume* Construct();
public:
    // set/get methods if needed
private:
    // granular private methods if needed
    // data members if needed
};
#endif
```

検出器のジオメトリ(幾何学的構造)

- 3つの階層
 - G4VSolid -- 形状、寸法
 - G4LogicalVolume -- 物質、感度属性、User Limits
daughter physical volumesなど
 - G4VPhysicalVolume -- 位置、回転など



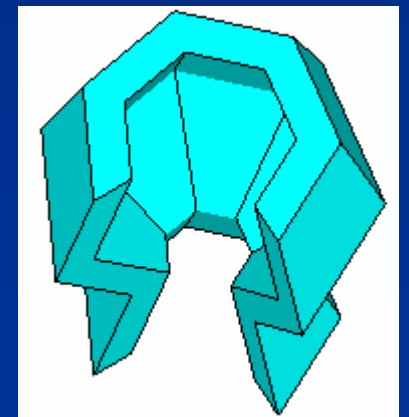
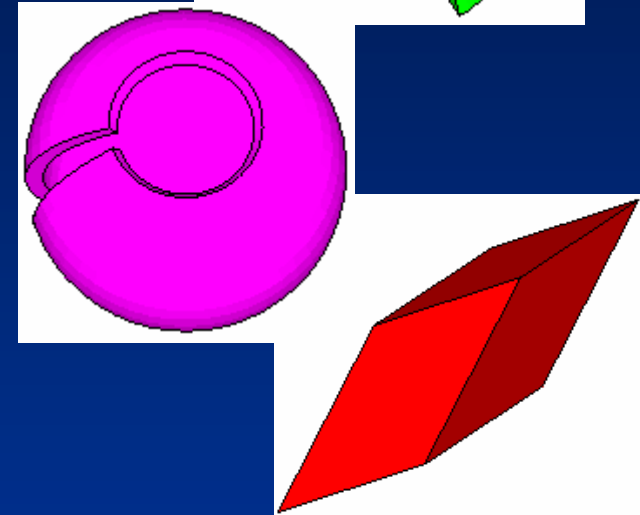
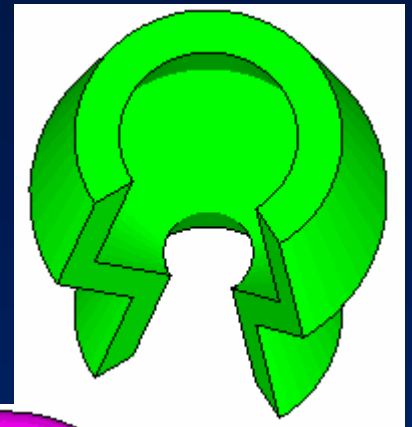
クラスの関係



Solid and shape

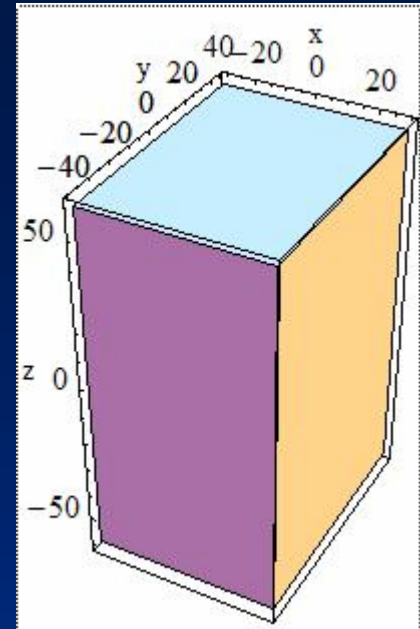
Solids

- Geant4で定義されているSolid:
 - CSG (Constructed Solid Geometry) solids
 - G4Box, G4Tubs, G4Cons, G4Trd, ...
 - Specific solids (CSG like)
 - G4Polycone, G4Polyhedra, G4Hype, ...
 - BREP (Boundary REPresented) solids
 - G4BREPSolidPolycone, G4BSplineSurface, ...
 - Any order surface
 - Boolean solids
 - G4UnionSolid, G4SubtractionSolid, ...
 - Tessellated solid and Extruded solid

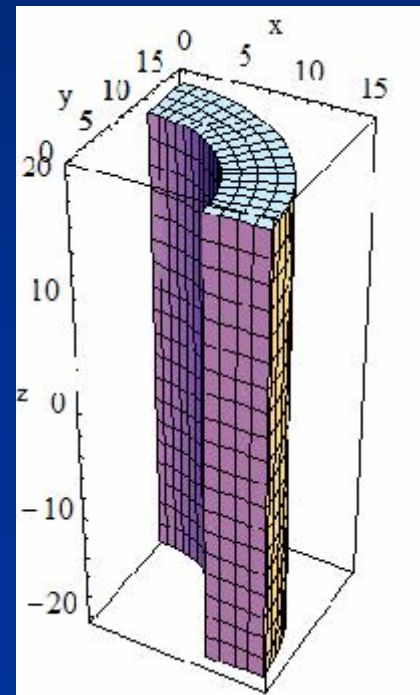


CSG: G4Box, G4Tubs

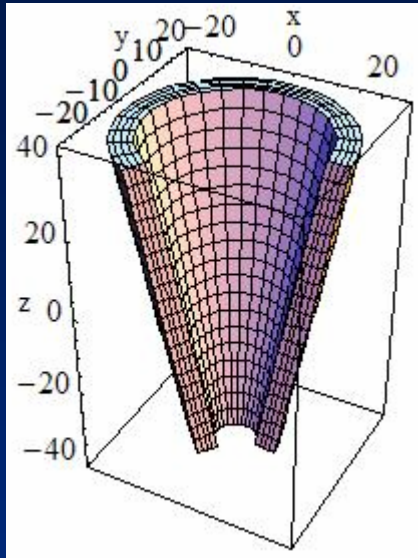
```
G4Box(const G4String &pname, // name
      G4double half_x, // X half size
      G4double half_y, // Y half size
      G4double half_z); // Z half size
```



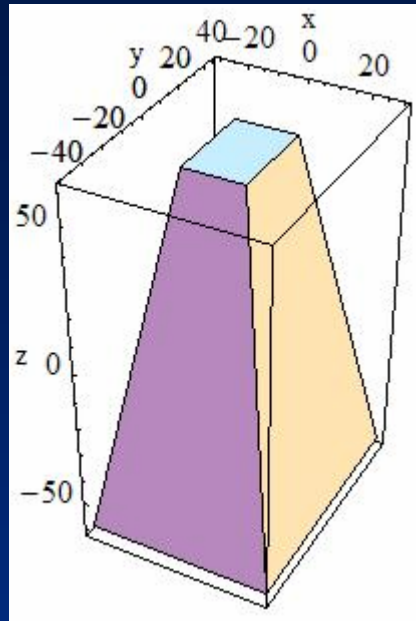
```
G4Tubs(const G4String &pname, // name
      G4double pRmin, // inner radius
      G4double pRmax, // outer radius
      G4double pDz, // Z half length
      G4double pSphi, // starting Phi
      G4double pDphi); // segment angle
```



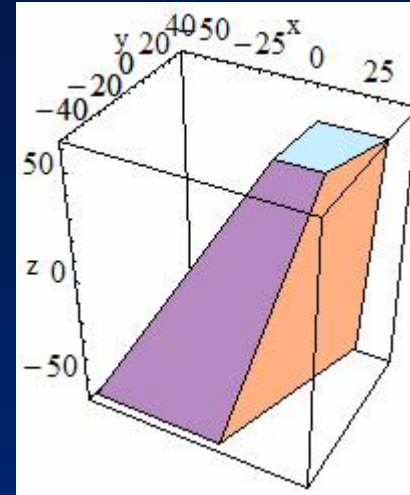
Other CSG solids



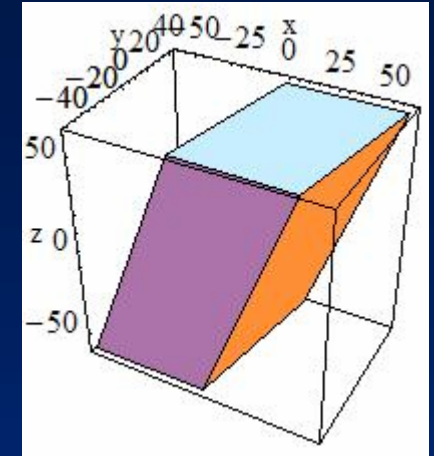
G4Cons



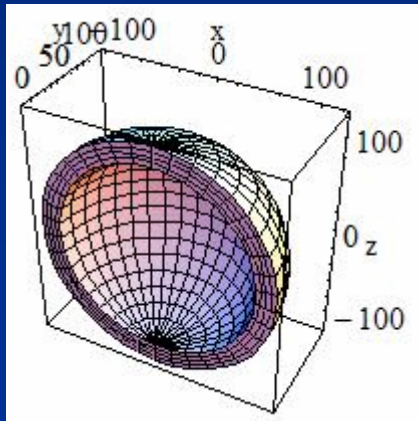
G4Trd



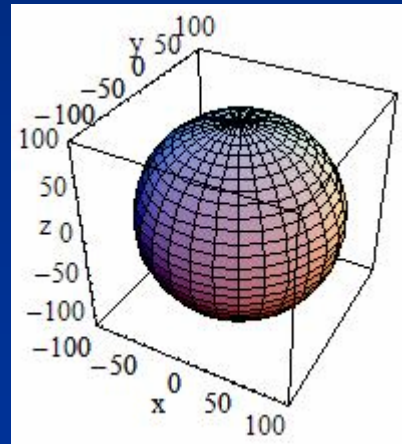
G4Trap



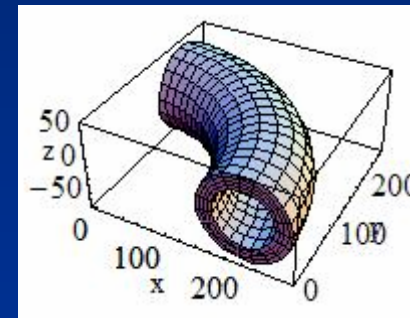
G4Para
(parallelepiped)



G4Sphere



G4Orb
(full solid sphere)



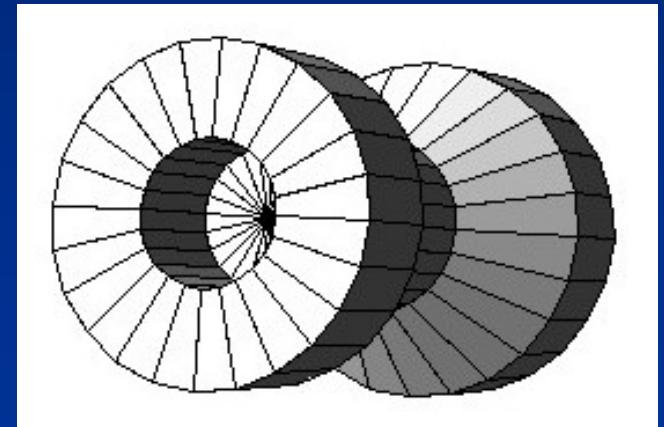
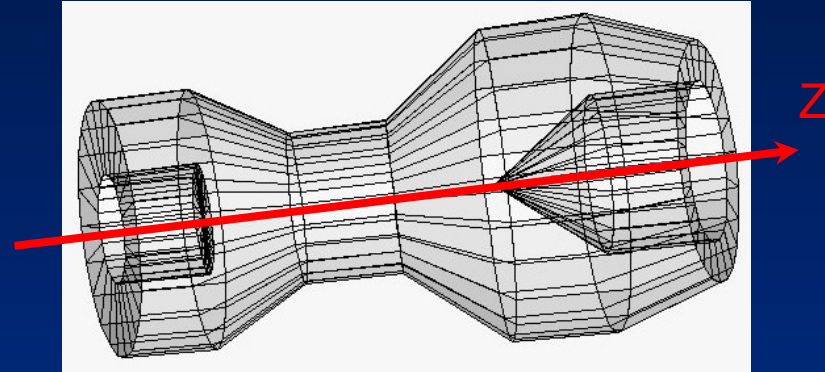
G4Torus

全ての利用可能な形状に関しては
Section 4.1.2 of Geant4 Application
Developers Guide を参照

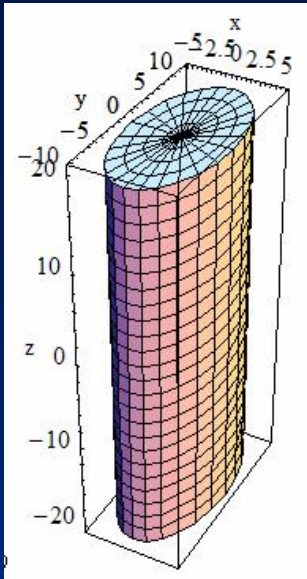
Specific CSG Solids: G4Polycone

```
G4Polycone(const G4String& pName,  
           G4double phiStart,  
           G4double phiTotal,  
           G4int numRZ,  
           const G4double r[],  
           const G4double z[]);
```

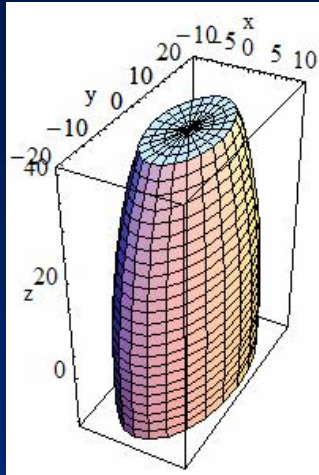
- `numRZ` - numbers of corners in the r, z space
- r, z - coordinates of corners



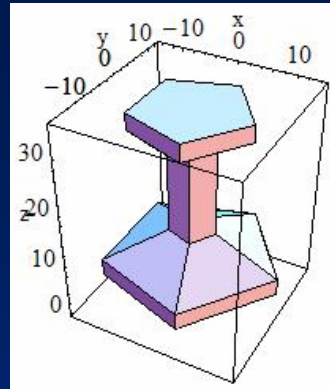
Other Specific CSG solids



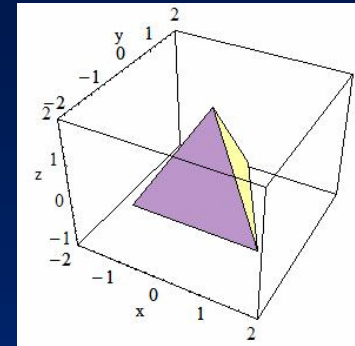
G4EllipticalTube



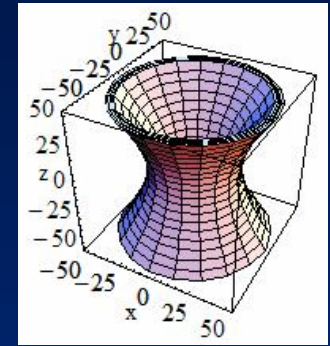
G4Ellipsoid



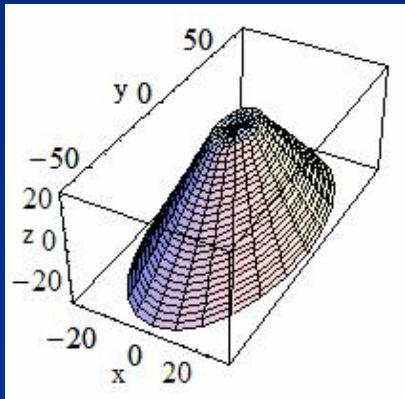
G4Polyhedra



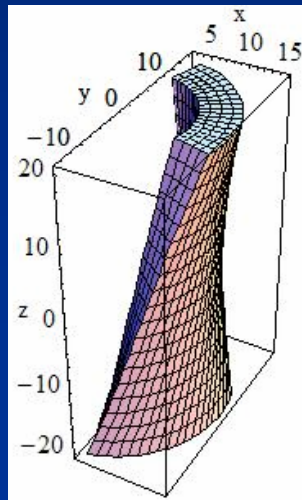
G4Tet
(tetrahedra)



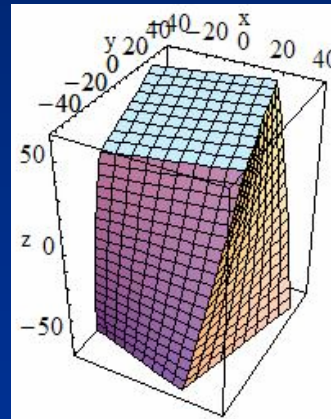
G4Hype



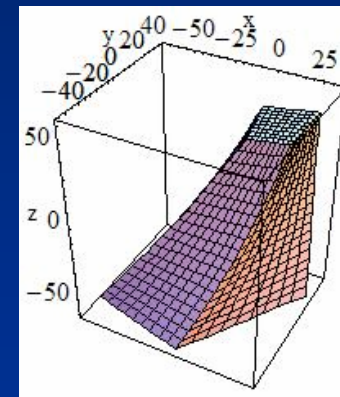
G4EllipticalCone



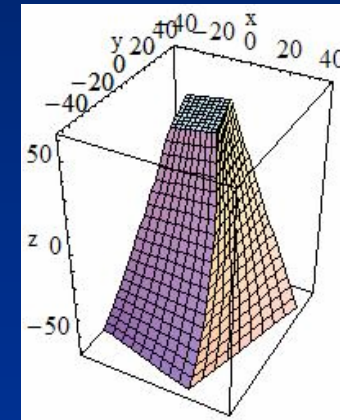
G4TwistedTubs



G4TwistedBox



G4TwistedTrap

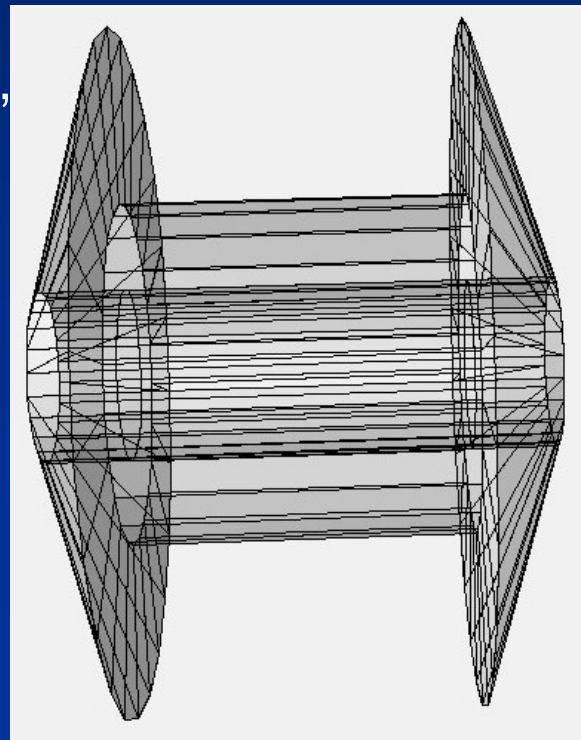
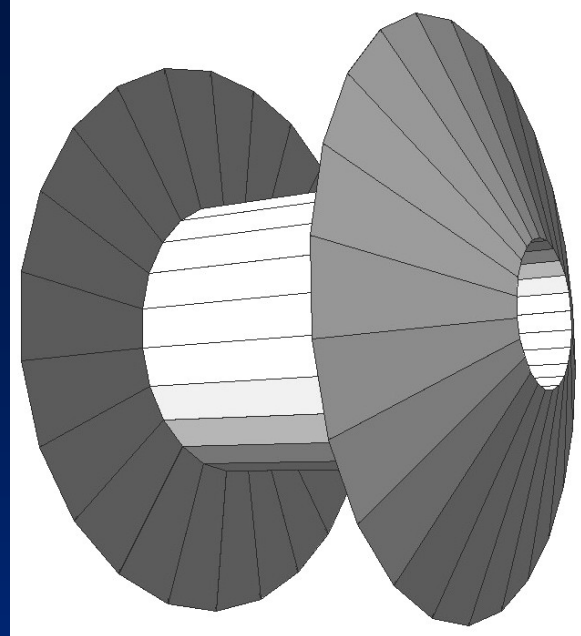


G4TwistedTrd

全ての利用可能な形状に関しては
Section 4.1.2 of Geant4 Application
Developers Guide を参照

BREP Solids

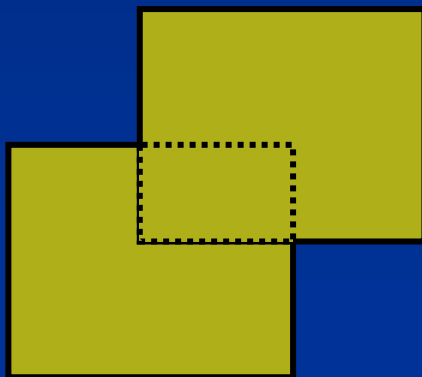
- *BREP = Boundary REPresented Solid*
- Solidを特徴づけるすべての境界面を列挙
 - 例、立方体の6面
 - 平面, 二次あるいは高次の曲面
 - elementary BREPS
 - Splines(スプライン), B-Splines(ベジエ-スプライン), NURBS (Non-Uniform B-Splines)
 - advanced BREPS
- Advanced BREPSはCADで設計したモデルを取り込むことを想定している



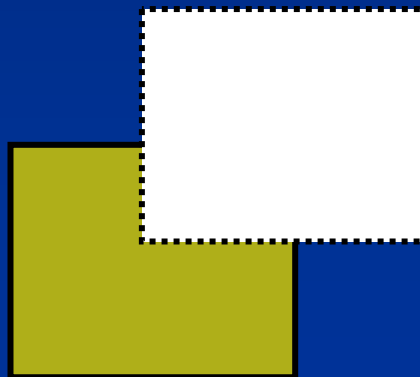
Boolean Solids

- Solid はブール演算を使って結合できる:
 - **G4UnionSolid**, **G4SubtractionSolid**, **G4IntersectionSolid**
 - 必要なもの: 2つのsolid, 1つのブール演算, および 2番目のsolid の変換 (optional)
 - 2番目のsolid は1番目のsolid の座標系に対して配置される
 - ブール演算の結果がsolidとなる。このようにして3番目のsolidも最初の演算によって作られたsolidに結合できる。
- 結合されるSolidはCSGでも他のBoolean solidでもよい。
- **注意:** Boolean solid中のCSG solidの数に比例してトラッキングのための計算時間が増える

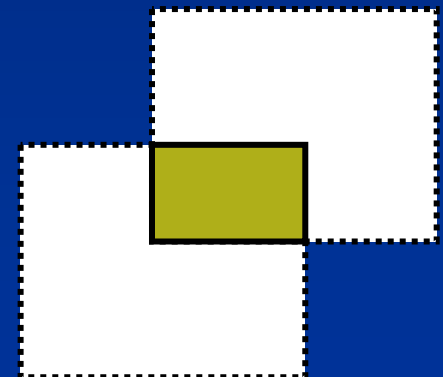
G4UnionSolid



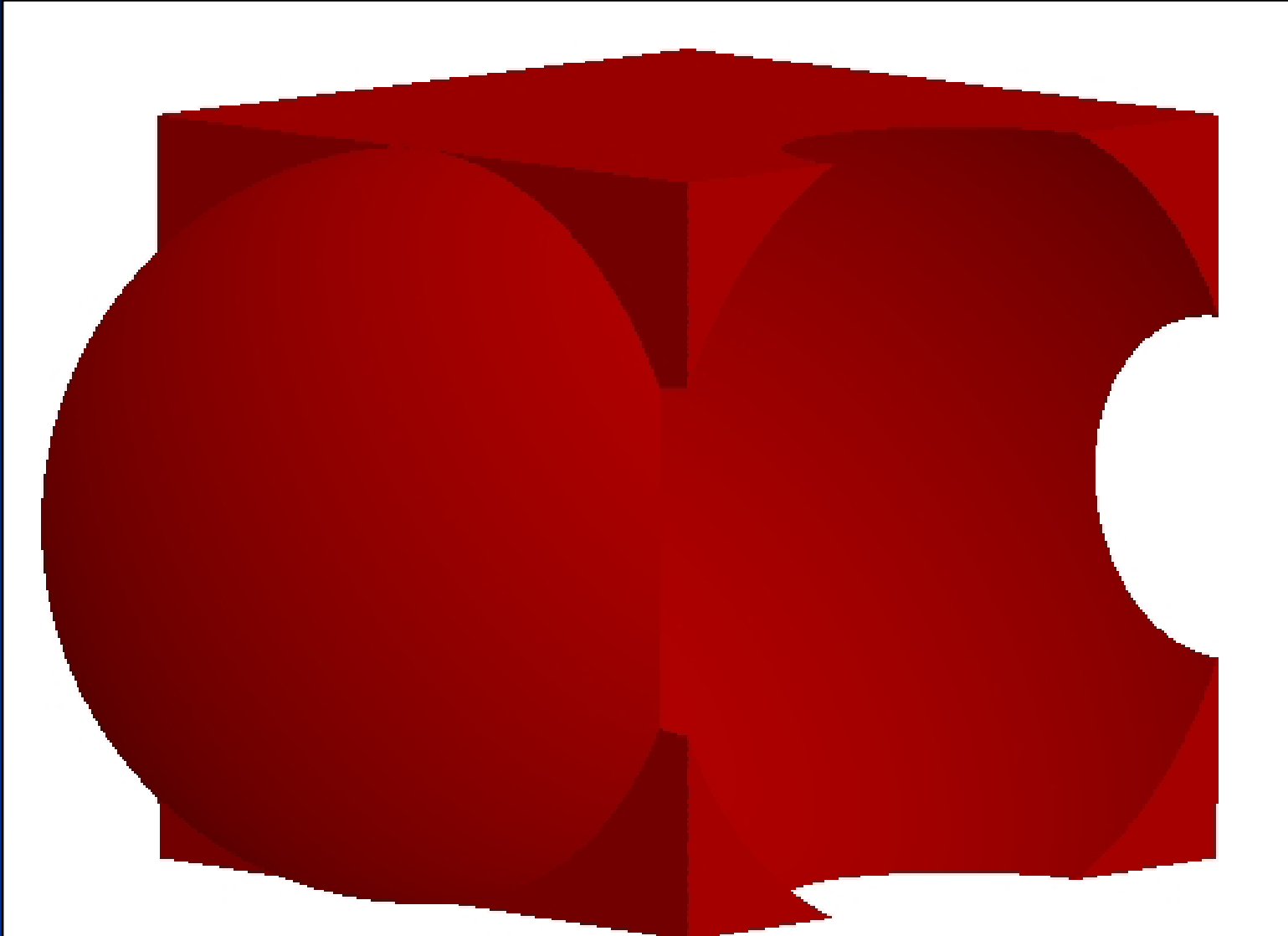
G4SubtractionSolid



G4IntersectionSolid



Boolean solid



OpenGL, VRMLなどでは見えない
RayTracerを使って描く

Boolean Solids – 例

```
G4VSolid* box = new G4Box("Box",50*cm,60*cm,40*cm);
G4VSolid* cylinder
    = new G4Tubs("Cylinder",0.,50.*cm,50.*cm,0.,2*M_PI*rad);
G4VSolid* union
    = new G4UnionSolid("Box+Cylinder", box, cylinder);
G4VSolid* subtract
    = new G4SubtractionSolid("Box-Cylinder", box, cylinder,
        0, G4ThreeVector(30.*cm,0.,0.));
G4RotationMatrix* rm = new G4RotationMatrix();
rm->RotateX(30.*deg);
G4VSolid* intersect
    = new G4IntersectionSolid("Box&&Cylinder",
        box, cylinder, rm, G4ThreeVector(0.,0.,0.));
```


G4LogicalVolume

G4LogicalVolume

```
G4LogicalVolume(G4VSolid *pSolid,  
                G4Material *pMaterial,  
                const G4String &name,  
                G4FieldManager *pFieldMgr=0,  
                G4VSensitiveDetector *pSDetector=0,  
                G4UserLimits *pULimits=0);
```

- 位置と回転以外のvolumeに関するすべての情報を含む
インストール前の測定器のようなもの
 - 形状と寸法 (G4VSolid)
 - 物質、感度属性、可視化(visualization)属性
 - daughter volumeの位置
 - 磁場, User limits,
 - **Region**
- Solidへのポインタはnullではいけない。
- トラッキングするためのジオメトリーではmaterialへのポインタはnullではいけない。
- 基底クラスとしては機能しない

体積と質量の計算

- **Solid**の体積を計算できる:

```
G4double GetCubicVolume();
```

- ほとんどのCSG solidについては正確な体積が計算される、それ以外のsolidにはMonte Carlo 積分による評価がされる。

- ジオメトリ全体(またはその一部)の質量は**logical volume**から計算できる:

```
G4double GetMass(G4bool forced=false)
```

G4VPhysicalVolume

LogicalVolumeを配置する

最も単純なやり方

G4PVPlacementを使う : physical volumeのコンストラクタの一つ

娘LogicalVolumeを親Volumeの座標系の中の指定した位置に置く。

```
G4PVPlacement( G4RotationMatrix* pRot,  
               const G4ThreeVector& tlate,  
               G4LogicalVolume* pCurrentLogical,  
               const G4String& pName,  
               G4LogicalVolume* pMotherLogical,  
               G4bool pMany, G4int pCopyNo,  
               G4bool pSurfChk=false )
```

pRotはRotationMatrix

このように与えた場合、置かれるLogicalVolumeではなく座標系の方が回転する。

普通に物を回転させるセンスでMatrixを作ると、逆方向に回転するので注意。

引数として与えるRotationMatrixは予め定義しておく必要がある。

tlateは平行移動を与えるベクトル

pCopyNoは、同じLogicalVolumeを使っていくつもPhysicalVolumeを置きたい場合につけるコピーナンバー。

pManyは今使っていない引数なので常にFalseでよい。

G4PVPlacementで作る1つのインスタンスは一つの検出器(部品)しか代表しないので、置きたい数だけnewで作成する。

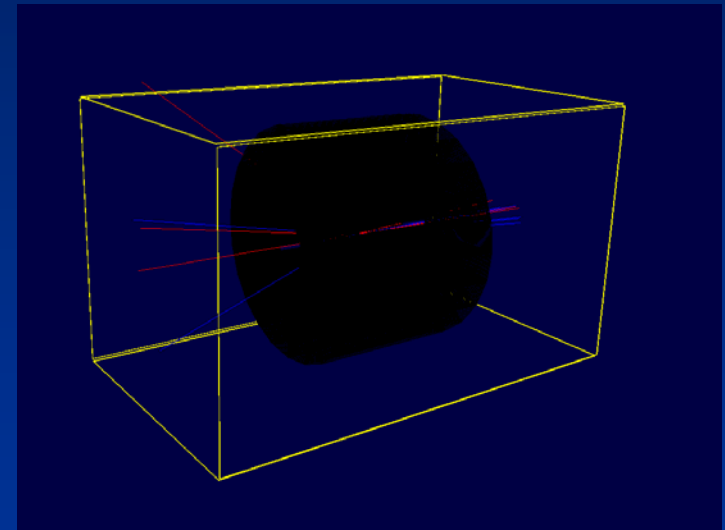
普通のセンスで回転マトリクスを定義したい場合には**G4Transform3D**を使う。
コンストラクタの第1引数に物が回転する方向の回転マトリクス、
第2引数に平行移動のベクトルを与えて作る。

- Motherとdaughterの原点、座標軸を合わせる
- Daughterを回す
- Daughterを置く

例) /examples/novice/N04/src/ExN04DetectorConstruction.cc

```
//----- muon counters
// As an example of CSG volumes with rotation
G4VSolid * muoncounter_box
= new G4Box("muoncounter_box",muBox_width,muBox_thick,
           muBox_length);

G4LogicalVolume * muoncounter_log
= new G4LogicalVolume(muoncounter_box,Scinti,"mucounter_L",0,0,0);
G4VPhysicalVolume * muoncounter_phys;
for(int i=0; i<nomucounter ; i++)
{
  G4double phi, x, y, z;
  phi = 360.*deg/nomucounter*i;
  x = muBox_radius*std::sin(phi);
  y = muBox_radius*std::cos(phi);
  z = 0.*cm;
  G4RotationMatrix rm;
  rm.rotateZ(phi);                //Z軸まわりの回転
  muoncounter_phys
  = new G4PVPlacement(G4Transform3D(rm,G4ThreeVector(x,y,z)),
                     muoncounter_log, "muoncounter_P",
                     experimentalHall_log,false,i);
}
```



World volumeを定義

- Mother volume = 0とする
- 回転なし
- 原点に置く

```
G4VPhysicalVolume* experimentalHall_phys  
= new G4PVPlacement( 0,  
                    G4ThreeVector(0., 0., 0.),  
                    experimentalHall_log, "expHall", 0,  
                    false, 0);
```

```
...  
...
```

```
return experimentalHall_phys; //world volumeへのポインタを返す
```

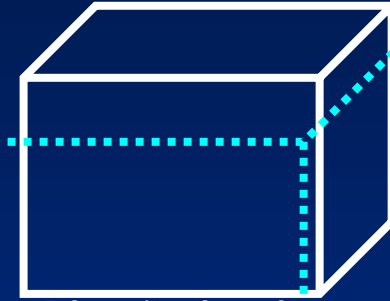
おさらい

検出器のジオメトリを定義する

- 基本的な方針

```
G4VSolid* pBoxSolid =  
    new G4Box("aBoxSolid",  
             1.*m, 2.*m, 3.*m);  
G4LogicalVolume* pBoxLog =  
    new G4LogicalVolume( pBoxSolid,  
                        pBoxMaterial, "aBoxLog", 0, 0, 0);  
G4VPhysicalVolume* aBoxPhys =  
    new G4PVPlacement( pRotation,  
                      G4ThreeVector(posX, posY, posZ),  
                      pBoxLog, "aBoxPhys", pMotherLog,  
                      0, copyNo);
```

Logical volume :
+ material, capacity, size,
solid shape, etc.

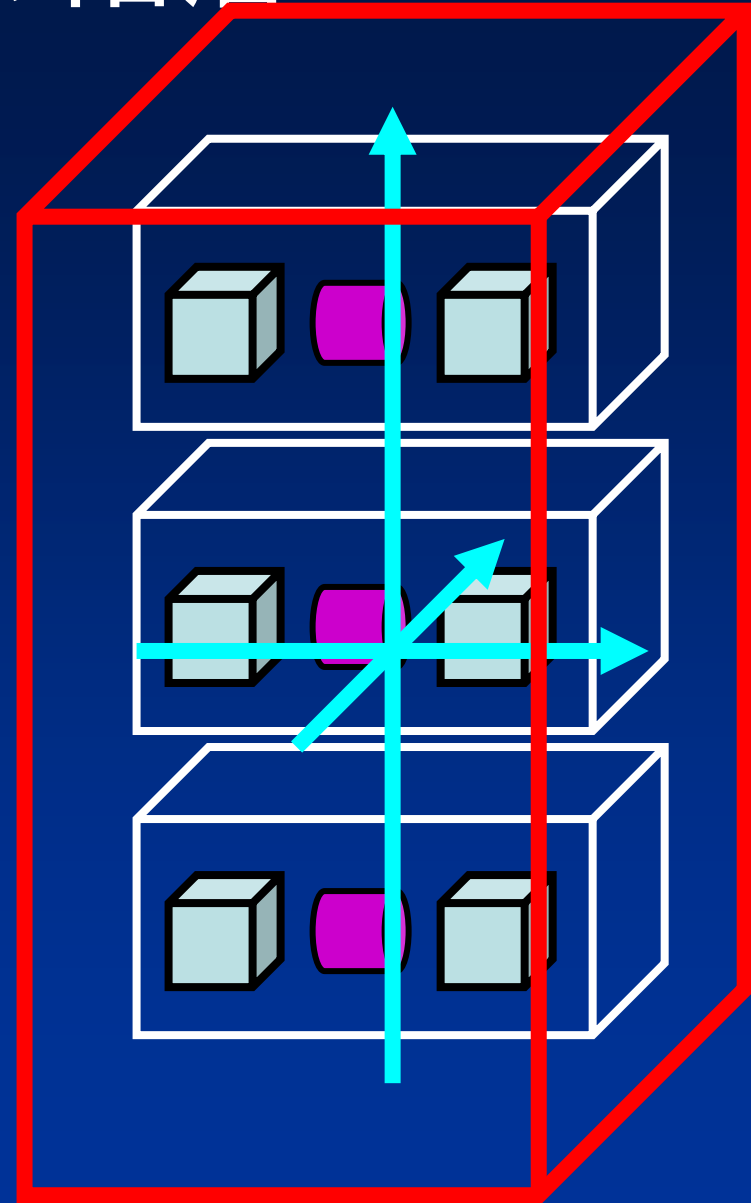


Physical volume :
+ rotation and position

- ある volumeはそのmother volumeの内部に置かれる。
daughter volumeの位置と回転はそのmother volume
でのローカル座標系で記述する。
mother volumeの中心がそのローカル座標系の原点となる。
- Daughter volumeはmother volumeからはみ出してはいけない

ジオメトリの階層

- 一つのlogical volumeを一回以上配置することができる。一つあるいはそれ以上のvolumeをあるmother volumeに置くことができる
- mother-daughterの関係は G4LogicalVolumeが持つ情報であることに注意
 - もしmother volumeを1回以上配置すると、すべてのdaughterは定義により、すべてのmother physical volumeに現れることになる
- **world volume**は他のすべてのvolumeを完全に含むユニークなphysical volumeでなければならない。
 - world volumeは**グローバル座標系**を定義する。world volumeの中心がグローバル座標系の原点となる
 - トラックの位置は**グローバル座標系**で与えられる



Geometry collision detection

- Volume同士のcollisionは許されない
→まともなtrackingがされない

```
G4PVPlacement( G4RotationMatrix* pRot,  
               const G4ThreeVector& tlate,  
               G4LogicalVolume* pCurrentLogical,  
               const G4String& pName,  
               G4LogicalVolume* pMotherLogical,  
               G4bool pMany, G4int pCopyNo,  
               G4bool pSurfChk=true)
```

衝突チェックがなされる

問題なければ

```
Checking overlaps for volume muoncounter_P ... OK!
```

衝突が検出されると警告が出る

```
Checking overlaps for volume muoncounter_P ...
```

```
WARNING - G4PVPlacement::CheckOverlaps()
```

```
Overlap is detected for volume muoncounter_P
```

```
with caloM_P volume's
```

```
local point (-401.016,-1213.5,-10), overlapping by at least: 77.804 cm
```

```
*** G4Exception : InvalidSetup
```

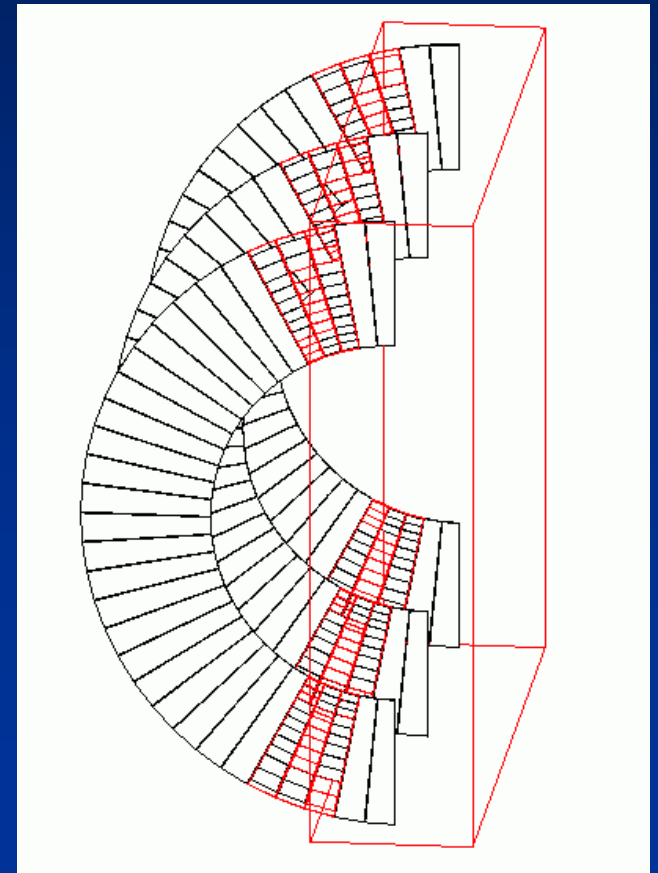
```
issued by : G4PVPlacement::CheckOverlaps()
```

```
Overlap with volume already placed !
```

```
*** This is just a warning message.
```

時間がかかるので、デバッグ時だけに使うことをおすすめします。

- DAVIDを使ってVolumeの衝突を検出することができる
 - 色が着く(デフォルトは赤)
 - <http://www-geant4.kek.jp/vis/>



まとめ

- 物質
 - 同位体、元素をもとに初めから書く
 - あるいは、あらかじめ定義された物質を使う
 - NIST material data base
- 検出器などの構造体 (ジオメトリー)
 - 3つの階層構造
 - Solid/shape
 - Logical volume
 - Physical volume
 - G4PVPlacementクラスを使う最も単純な方法を解説した

Why / Where materials ?

- Geant4で追跡している粒子が起こす物理過程は、そこがどのような物質であるかに依存する

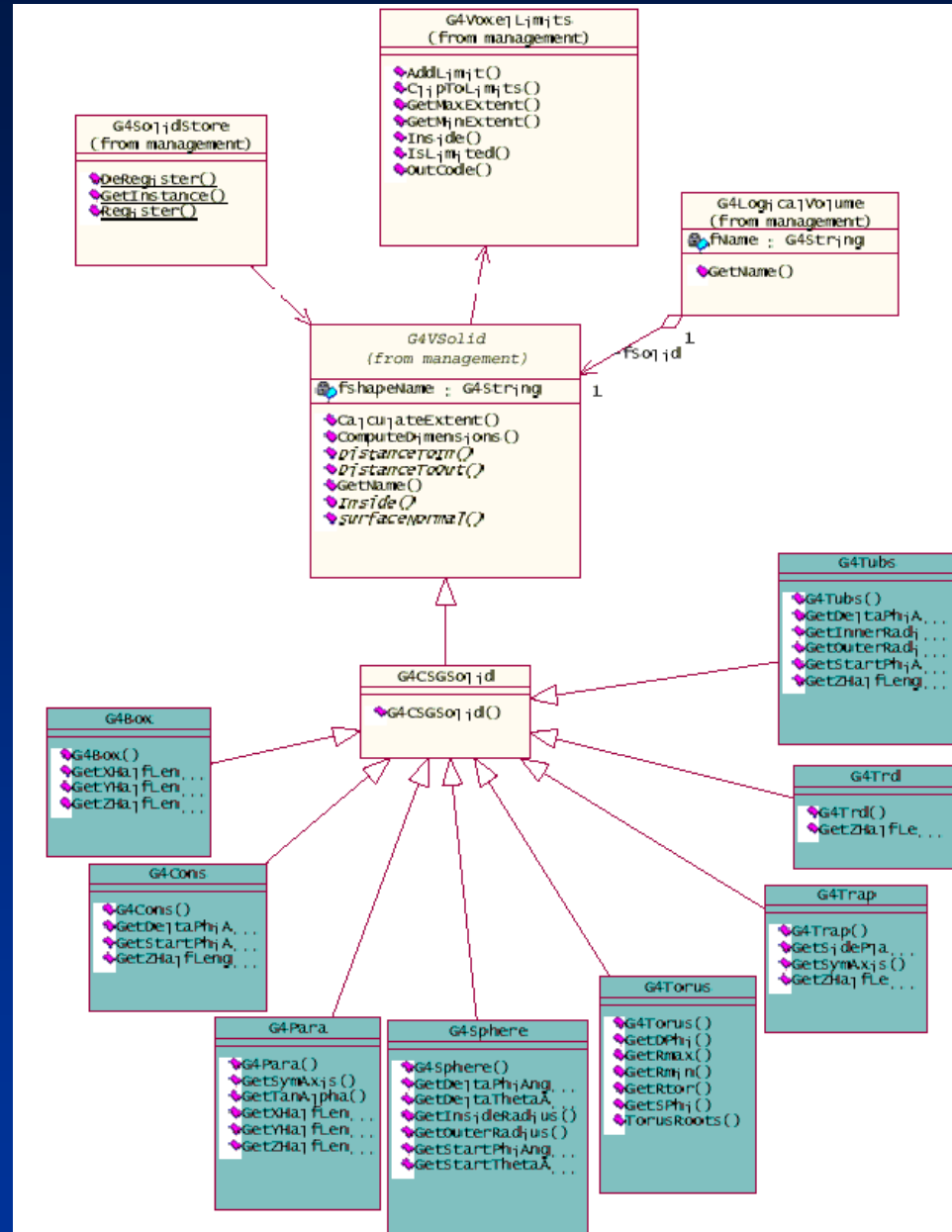
```
G4eIonisation → G4VEnergyLossProcess::BuildDEDXTable( ... )
```

- ジオメトリ(幾何学的構造)を定義するときに、ユーザーはlogical volumeに物質を関係つけることが要求される

```
G4LogicalVolume::G4LogicalVolume ( G4VSolid* solid,  
G4Material* material, const G4String name, ... )
```

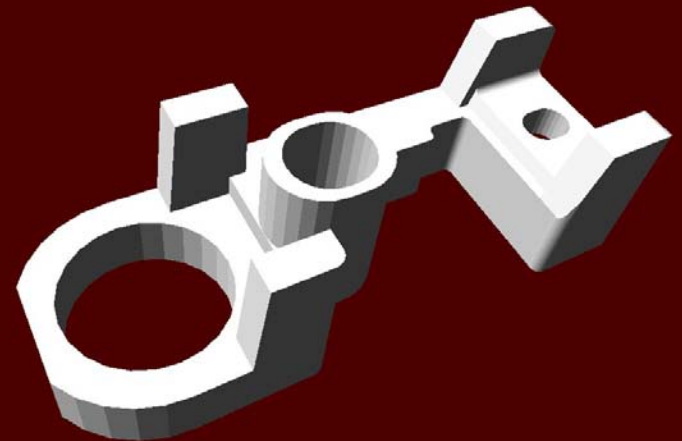

G4VSolid

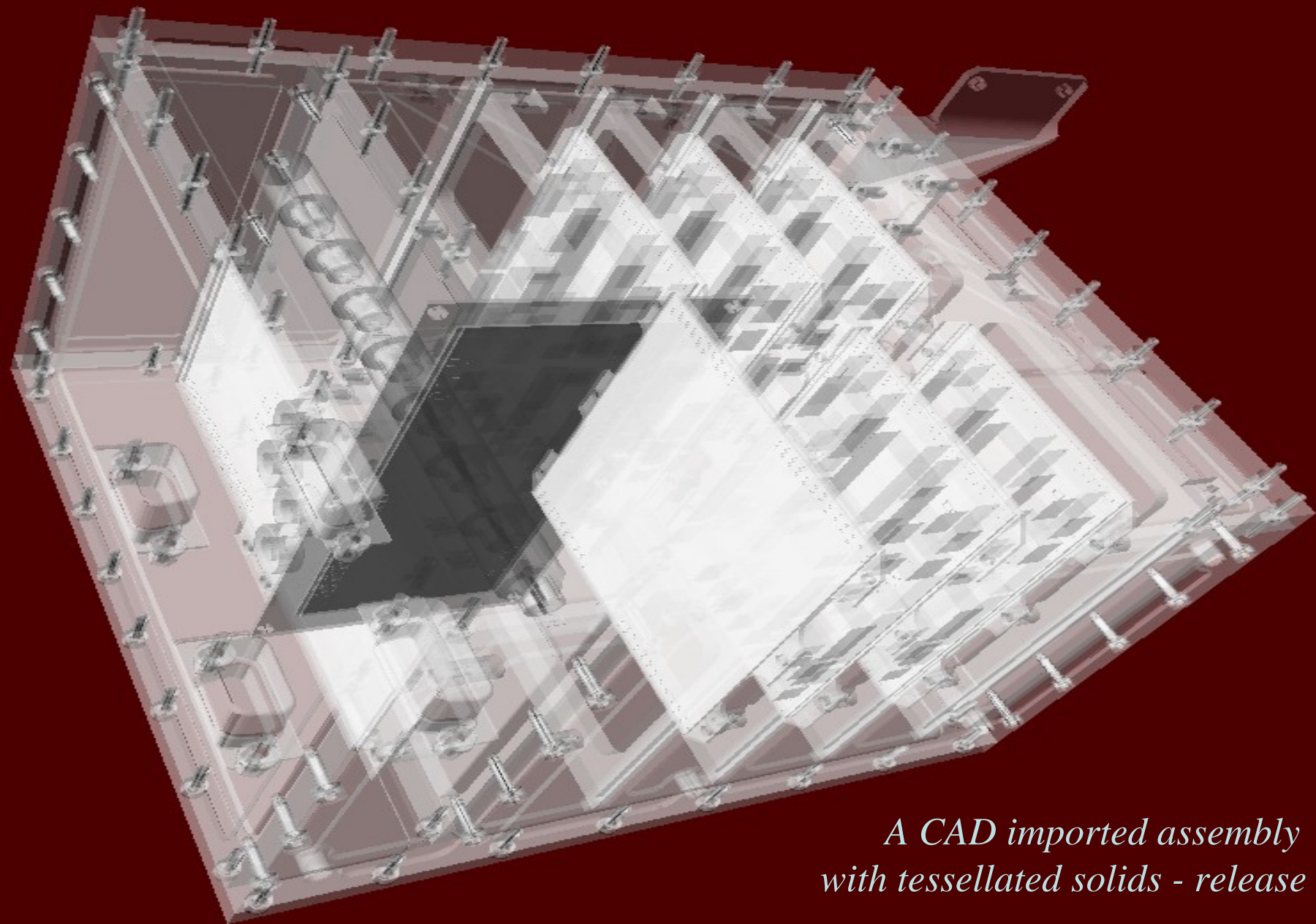
- 抽象クラス。Geant4でのすべてのsolidはそこから継承される。
- It defines but does not implement all functions required to:
 - compute distances between the shape and a given point
 - check whether a point is inside the shape
 - compute the extent of the shape
 - compute the surface normal to the shape at a given point
- ユーザーは自分自身でsolid classを作ることができる



Tessellated (モザイク式の) solids

- `G4TessellatedSolid`
 - いくつかの面で定義された一般的なsolid (`G4VFacet`)
 - 面は三角形 (`G4TriangularFacet`) あるいは四角形 (`G4QuadrangularFacet`)
 - CADから取り入れられた複雑な幾何学的形状を変換するために重要な構造物
 - 明示的に定義することもできる:
 - By providing the vertices of the facets in *anti-clock wise* order, in *absolute* or *relative* reference frame
 - GDML binding





*A CAD imported assembly
with tessellated solids - release 8.1*

G4ExtrudedSolid (押し出された)

- G4ExtrudedSolid is a specific case of tessellated solid.
- G4ExtrudedSolid is a solid which represents the extrusion of an arbitrary polygon with fixed outline in the defined Z sections.
- The z-sides of the solid are the scaled versions of the same polygon.
- The solid is implemented as a specification of G4TessellatedSolid.

